



HODNOCENÍ KVALIFIKAČNÍ PRÁCE POSUDEK VEDOUcíHO PRÁCE

Studijní program: N 4101 Zemědělské inženýrství
Studijní obor: Zemědělská a dopravní technika
Akademický rok: 2021/2022
Název práce: Aplikace SW Apros pro vytvoření modelu bezpečnostního systému JE Dukovany
Student: Bc. et Bc. David Doležal
Katedra: Katedra techniky a kybernetiky
Vedoucí práce: Mgr. Pavel Olšan, Ph.D.

Hlediska	Stupeň hodnocení						Nelze hodnotit
	A	B	C	D	E	F	
1 Splnění požadavků zadání			X				
2 Práce s informacemi a odbornou literaturou			X				
3 Využití metod zpracování výsledků		X					
4 Interpretace výsledků, diskuse		X					
5 Formulace závěrů práce			X				
6 Jazykové zpracování a práce s odborným jazykem			X				
7 Odborná úroveň práce		X					
8 Formální úprava práce			X				
9 Zhodnocení možnosti praktického využití výsledků			X				
10 Celkový přístup a aktivita řešitele	X						

Hodnocení vyznačte X (slouží pro stanovení výsledné klasifikace; A = 1, B = 1-, C = 2, D = 2-, E = 3, F = 4)



Konkrétní připomínky a otázky k obhajobě:

Práce se zabývá tematikou bezpečnostního modelu pro systém primárního okruhu JE Dukovany.

Literární rešerše je rozsáhlá, avšak obsahuje velice malý počet použité literatury. Citační styl je odlišný od požadovaného v šabloně závěrečné práce. Práce obsahuje minimum chyb. Některé obrázky jsou ve špatném rozlišení a nečitelné.

Výsledky práce odpovídají položeným cílům v úvodu, nicméně v diskuzi student zmiňuje, že některé vytyčené cíle nemohly být splněné. Vytyčené cíle byly možná až příliš vysoké k provedení. Popis obrázků je dostatečný. Výsledky svědčí o autorovo dobré znalosti zmíněného systému. Student pracoval samostatně a projevil iniciativu o danou problematiku. Diplomovou práci doporučuji k obhajobě.

Otázky k obhajobě:

Jaká by byla časová náročnost na nasazení takto vytvořeného modelu do aktivního provozu JE?

Závěrečnou práci doporučuji k obhajobě (ANO/NE):

ANO

Navrhovaná výsledná klasifikace práce (slovně):

velmi dobře

(výborně, velmi dobře, dobře, nevyhověl/a)

Datum: 3.5.2022

Podpis: