

Průběh obhajoby diplomové práce:

Technické zhodnocení možných konstrukčních řešení pro robotickou ruku

Hlavním cílem práce bylo technické zhodnocení konstrukčního řešení robotické ruky, která by sloužila jako obsluha dojícího automatu. Autor v programu SolidWorks realizoval vlastní návrh modelu robotické ruky a doplnil jej detailním popisem jeho realizace.

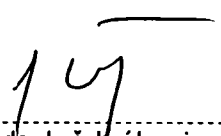
Jím vytvořený model poté porovnával s běžnými dojícími automaty. Vývoj modelu bude pokračovat.

Diplomant zodpověděl celkem čtyři otázky. Jedna z otázek se týkala možných nákladů nutných na kompletizaci navrhovaného systému.

Body:

Klasifikace: Výborně

Datum obhajoby: 15. června 2021



předseda zkušební komise